DYNAMIC POSITIONING VERIFICATION ACCEPTANCE DOCUMENT (DPVAD)

Issued under the provisions of the
Guidelines for vessels with dynamic positioning systems (MSC.1/Circ.1580)
under the authority of the Government of
THE REPUBLIC OF POLAND
by Polish Register of Shipping[1]

Name of vessel	**IMOR**	Certificate No.	33/UST/21
Distinctive No./letters	SKNB	IMO No.	IMO 9212565
Port of registry	GDAŃSK	Type of vessel	RESEARCH SHIP

Date on which: ☒ keel was laid or vessel was at similar stage of construction 1999-03-19 /
☒ a major conversion was commenced 2006-01-16

THIS IS TO CERTIFY
that the above-mentioned vessel has been duly documented, surveyed and tested in accordance with the Guidelines for vessels with dynamic positioning systems (MSC.1/Circ.1580) and found to comply with the Guidelines.

The vessel allowed to operate in DP Equipment Class **DP 1** and in lower equipment classes.

This document is valid until 2026-01-15 unless terminated by the Administration, provided that the vessel is operated, tested and surveyed according to the provisions in the Guidelines and the results are properly recorded.

Issued at

Kołobrzeg, 2021-09-28

T/1098/01

M. Ociepka
Signature

LIST OF EXEMPTIONS AND EQUIVALENTS (refer to paragraphs 5 and 6 of the preamble of the Guidelines)

--

[1] Polish Register of Shipping means Polski Rejestr Statków S.A., seated in Gdańsk, al. gen. Józefa Hallera 126, 80-416 Gdańsk, Poland, registered in the Register of Entrepreneurs of the National Court Register, under entry number 0000019880. Polish Register of Shipping, its affiliates and subsidiaries, their respective officers, employees or agents are, individually and collectively, referred to as Polish Register of Shipping or as PRS for short.

LIST OF MAIN SYSTEMS AND COMPONENTS COVERED BY DPVAD[2]

Power system:
- diesel engine 2x VOLVO PENTA, type: 4VPXM16.1DFA, TAMD165A, 380kW/1500 rpm;
- diesel engine 1x VOLVO PENTA, type: TAMD102A, 201kW/1500 rpm;
- alternators 2x 415kVA, STAMFORD type: HCM534D1, 1500 rpm;
- alternators 1x 200kVA, STAMFORD type: HC.M434D1, 1500 rpm;
- main switchboard 3x400V, 50Hz, IT, type: RG819B2, Manufacturer: ELMOR.

Thruster system:
- azimuth thruster: Schottel 2xSTP200, 300 kW each, thruster force 3,5t (aft LiPB), 0-1500 rpm;
- azimuth thruster: Schottel 2xSPJ22, 72 kW each thruster force 0,5t (fore LiPB), 0-1950 rpm;
- control system type: SST-602, Co-Pilot 2000;
- frequency inverter – NXI05205A, supply cables 2x1x150mm², output cables 2x3x120mm²;
- manual control system type: SST-200.

DP control system:
- operator's panel with monitor 46E2SMAL01X, 18,1" Flat Panel Display, Joystick S5OJCK-Y00-200;
- reference system DGPS1– SIMRAD P3007, DGPS2 – SAAB R5 SUPREME Navigation System Mk II;
- controller PC MVME 2700 Single Board, ALSPA 8000 PLCS;
- sensor system – VRU – Applain POSMV, Gyrocompass – Digital GYRO, ROV – USBL SonarDYNE Ranger;
- fixing system and cable network: FIP Repater OZD FIPG3 + 7x2x0.75mm².

Record of annual survey reports and periodic (5 years) testing reports

Date	Test type	Remarks	Report date/No.[3]	Surveyor signature (see par. 5.1.3)	Master/Unit Manager signature
2021-09-27	Initial	NA	2021-09-27	M. Ociepka	

[2] Main systems and components comprising the dynamic positioning system should be recorded to account for overall system composition and design. Such records should readily facilitate cross-referencing to drawings and schematics/diagrams. System and component updates introduced after the date of DPVAD issuance should be recorded only after proper testing/validation has been verified and found acceptable to PRS.

[3] Reports should be filed together with this DPVAD for use during later testing and inspections.

DYNAMIC POSITIONING DOKUMENT POTWIERDZAJĄCY (DPVAD)

Wydany na podstawie przepisów
Wytyczne dla statków z dynamicznymi systemami pozycjonowania
(MSC.1/Circ.1580)
z upoważnienia Rządu
RZECZYPOSPOLITEJ POLSKI
Przez Polski Rejestr Statków

Nazwa statku	**IMOR**	Certyfikat nr.	33/UST/21
Numer wywoławczy	SKNB	IMO No.	IMO 9212565
Port macierzysty	GDAŃSK	Typ statku:	RESEARCH SHJP
Data wg której:	stępka została położona		1999-03-19 /
	rozpoczęto poważną konwersję		2006-01-16

THIS IS TO CERTIFY

że wyżej wymieniony statek został należycie udokumentowany, zbadany i przetestowany zgodnie z Wytycznymi dla statki z dynamicznymi systemami pozycjonowania (MSC.1 /Circ.1580) i uznane za zgodne z Wytycznymi

Jednostka dopuszczona do eksploatacji w klasie wyposażenia **DP 1** oraz w niższych klasach wyposażenia.

Niniejszy dokument jest ważny do 2026-01-15 chyba że zostanie wypowiedziana przez administrację, pod warunkiem, że statek jest eksploatowany, testowany i przeglądany zgodnie z postanowieniami Wytycznych, a wyniki są odpowiednio rejestrowane.

Wydane

Kołobrzeg 2021-09-28

WYKAZ WYŁĄCZEŃ I EKWIWALENTÓW (zob. pkt 5 i 6 preambuły Wytycznych)

[1] Polski Rejestr Statków oznacza Polski Rejestr Statków S.A. z siedzibą w Gdańsku, al. generała Józefa Hallera 126, 80-416 Gdańsk, Polska, zarejestrowana w Rejestrze Przedsiębiorców Krajowego Rejestru Sądowego pod numerem 0000019880. Polski Rejestr Statków, jego podmioty stowarzyszone i zależne, ich funkcjonariusze, pracownicy lub przedstawiciele są indywidualnie i zbiorowo , zwany Polski Rejestr Statków lub w skrócie PRS.

LISTA GŁÓWNYCH SYSTEMÓW I KOMPONENTÓW OBJĘTYCH DPVAD2

System zasilania:
-diesel engine 2x VOLVO PENTA, type: 4VPXM16.1DFA, TAMD165A, 380kW/1500 rpm;
- diesel engine lx VOLVO PENTA, type: TAMD102A, 201kW/1500 rpm;
- alternators 2x 415kVA, STAMFORD type: HCM534Dl, 1500 rpm;
- alternators lx 200kVA, STAMFORD type: HC.M434Dl, 1500 rpm;
- main switchboard3x400V, 50Hz, IT, type: RG819B2, Manufa cturer: ELMOR.

Układ napędowy
- azimuth thruster: Schottel 2xSTP200, 300 kW each, thruster force 3,5t (aft LiPB), 0-1500 rpm;
- azimuth thruster: Schottel 2xSPJ22, 72 kW each th ruster force 0,5t (fore LiPB), 0-1950 rpm;
- control system type: SST-602, Co-Pilot2000;
- frequency inverter - NXI05205A, supply cables 2x1x 150mm ^{2}, output cables 2x3xl20mm2;
- manuał control system type: SST-200.

System sterowania DP:
- pulpit operatora z monitorem 46E2SMAL0 I X, 18, 1" Fiat Panel Dis play, Joystick S5OJCK-Y00-200 ;
- systemy referencyjne DGPS1- SIMRAD P3007, DGPS2 - SAAB R5 SUPREME Navigation System Mk II;
- kontroler PC MVME 2700 Sing le Board, ALSPA 8000 PLCS;
- sensor system - VRU - Applain POSMV, Gyrocompass - Digital GYRO, ROY - USBL SonarDYNE Ranger;
- fixing system and cabie network: PIP Repater OZD FIPG3 + 7x2x0.75mm^2.

Ewidencja rocznych raportów z przeglądów i okresowych (5 lat) raportów z badań

Data	Typ testu	Uwagi	Data raportu	Podpis Pomiarowca	Kapitan/ Manager statku / Podpis

2 Główne systemy i komponenty składające się na system dynamicznego pozycjonowania powinny być rejestrowane w celu uwzględnienia ogólnego składu i projektu systemu. Takie zapisy powinny łatwo ułatwiać odsyłanie do rysunków i schematów/diagramów. Aktualizacje systemu i komponentów wprowadzone po upływie terminu wydania DPVAD powinny być rejestrowane dopiero po zweryfikowaniu odpowiednich testów/walidacji i uznaniu ich za akceptowalne przez PRS.

3 Sprawozdania należy składać razem z ljego DPVAD do wykorzystania podczas późniejszych testów i inspekcji.